• 小特集 マルチスケールでのプラズマ・壁相互作用の理解の現状

3. メソスケールのプラズマ・壁相互作用ーダストの振る舞いー

芦川直子
核融合科学研究所
(原稿受付:2008年8月28日)

現在,核融合炉におけるダスト研究が盛んになりつつあるのは,ITERにおいて炉内のトリチウム蓄積許容 量が設定されており、ダストへの蓄積量評価が重要であるためである。しかし、プラズマ・壁相互作用の分野で はダストという名称が国際学会でトピックスとして挙げられるようになる前から堆積物の一部としての分析は行 われており、また損耗した物質がどのように移動するのかという古くて新しい疑問に対しても、今日のダスト研 究は大きく寄与しようとしている。これらトリチウム蓄積と炉内物質輸送双方において、プラズマ対向壁でのマ クロ的なバルク材としての表面変質変化の結果として発生し、かつナノスケール以下の原子レベルでの損傷や化 学的・物理的反応の結果として生み出されるメソスケールとしてのダストについて取り上げる。

Keywords:

dust, deposition, erosion, tritium inventory, ITER, plasma-facing material

3.1 はじめに

プラズマ中のダストに関する研究は、主に宇宙プラズマ やプロセスプラズマで古くから行われており、微粒子プラ ズマとも呼ばれている[1].宇宙空間そのものがプラズマ で構成されていることから、宇宙創造のストーリーと微粒 子メカニズムの解明は無関係ではない.

プラズマプロセス分野では、1980年代後半から半導体製造の分野でミクロン以下の不純物微粒子除去を目的とした研究が進められていた。1986年には、プラズマ中の微粒子はクーロン格子を作ることが予想され、1994年になり条件がそろえばプラズマ中で微粒子が規則的な構造をとるという小クーロン結晶が発見された。これにより、帯電した微粒子とプラズマの相互作用に関するモデルが構築された。

物性物理の分野では、固体から気体状態へとスパッタリ ングによって転移する変化、もしくは気体から固体へと凝 縮する変化過程の一段階として1980年代頃からクラスタ状 態が着目されている[2].まさにこれはプラズマ・壁相互 作用のキーワードでの損耗・堆積過程であり、このマイク ロクラスタとして着目されているサイズは1nm程度(原子 数として10²程度)で、後に述べるこれまでに検出されたダ ストの下限値近くに位置する.マイクロクラスタの着目す べき点は、構造が構成原子数もしくは分子数に依存して多 用な形をとることで、この変化に対応した内部エネルギー の振動は同じ物質でも10nm前後のサイズ(原子数として 10³から10⁴オーダー)である微粒子状態の単位構成原子数 あたりの平均値に比べて著しく大きい.このような中間領 域での興味深い物性が、これまでに様々なダストが検出さ れている理由であると考える.

磁場閉じ込めプラズマ装置では、表面分析法を用いた組 成および粒径分布に関する研究が進められた. I. Ali Khan による金属ダストの報告 (1978) [3], K. Narihara による JIPPT-IIU におけるトムソン散乱計測装置よる観測結果 (1997) [4], J. Winter による TEXTOR での収集ダストおよ びレーザ散乱による分布計測(1999)[5]と報告が行われて きた. 2001年には M. Rubel によって Extrap T2 RPF 装置と TEXTOR Tokamak 装置での採取ダスト分析およびカメラ 計測の結果が報告された[6]. その後, P. Sharpe らアイダ ホ国立研究所のグループが真空容器内へ大気開放後に入 り、メンブレンフィルタ上にダストを付着させるために背 面を真空ポンプで排気する手法によるダスト採取を複数の 装置で実施し,統計的な報告を行った[7]. ITER において 炉内トリチウム蓄積量の増加が許容プラズマ放電回数に与 える影響を無視できない[8]ことからダストの議論は活発 になり、P.Sharpeらは単位面積あたりのダスト堆積量を装 置間で比較するとともに、ITER でのプラズマ運転上の問 題として,放射化物としてのダストに対する蓄積過程のモ ニターと除去方法の必要性を明記した.

ITER では炉内構造物へのトリチウム蓄積許容量の最大 値が2008年の時点で700gと設定されており,それ以下で の運転が求められている.モデリングにより蓄積速度の試 算が行われているが,例えば2g/pulseの場合,180ショッ ト程度で350g(注;この当時の蓄積許容値は350gであっ た)に到達する[9].そのため,炭化水素の発生量の軽減を 目的とし、ダイバータ部の材料をすべてタングステン被覆 材に変更する案もある.また最もダストが蓄積しやすいリ モートエリアの領域を減らすため、ダイバータ部のドーム

3. Plasma Wall Interaction in Meso-Scale –Dust Phenomena– ASHIKAWA Naoko

author's e-mail: ashikawa@lhd.nifs.ac.jp

構造の変更に関する議論も行われた.あわせて,プラズマ 運転期間中のダスト除去方法の開発も検討課題であり,炉 内ダストの振る舞いが ITER の設計に大きく影響を及ぼし ている.

そもそも、ダストとは何かというところにも話題を触れ たい.磁場閉じ込めプラズマ装置の真空容器に設置された 構造材,対向壁材,その他装置から発生した微細な物質で, かつ先の固体表面から完全に剥離したものを指す. 古くか らダイバータ板上の堆積物の分析は様々な装置で行われて おり[10-11],ダストはこれらの分析対象内にも含まれて いた[8]. つまり堆積層とダストの双方が堆積物であると 考えられ、例えば昇温脱離ガス分析 (TDS) による結果は 堆積物全体のガス吸蔵量を評価していることになる.しか し、炉内トリチウム蓄積量の評価を考えると、ダスト粒子 と堆積層それぞれの構造と表面積の違いにより単位質量あ たりのガス吸蔵量に差が生じると考えられ、また再移動が 容易であるという観点から,近年 ITER 等では堆積層とダ ストを区別する傾向にある.サイズとしては nm オーダー からミクロンオーダーが一般的で,現在のところ表面分析 による下限値は透過型電子顕微鏡 (TEM) の分解能に依存 している.核融合プラズマの分野ではダスト,デブリ(人 工衛星から発生したゴミを指すスペースデブリと同じ発想 か),装置によっては UFO という表現さえあるが同じもの を示していた.近年 ITER でのトリチウム蓄積の問題が深 刻になってからは、Dustという言葉が立派なキーワードの 一つとして広く認知されるようになったが、議論される目 的によって何をダストとして扱うかという点においての曖 味さはまだ残っている.

ダストと呼ばれているものにはどのようなものがあるだ ろうか.発生源として考えられているのは一般的なダイ バータ部や第一壁におけるプラズマとの相互作用による損 耗,熱負荷による溶融,その他特定の機器トラブルによる 破片やコーティング膜の剥離まで含まれる.これらは,次 章以降に示すように炉内で捕集されることで,結果的に発 生し移動した後の帰着状態の場所・形状を確認することが できる.多くの場合,発生箇所とは異なる所に堆積したと 考えているが,まれに発生箇所と帰着箇所が同じ領域(同 じ構造物内)であることもある.

ただし,近年ダストの議論で着目されているのはトリチ ウム蓄積の問題から炭素,タングステン,ベリリウムなど の ITER で用いられる限られた対向壁材料であり,その堆 積箇所,化学結合を含む構造状態と堆積量である.

3.2 表面分析法によるダスト解析

大気解放後に実施される真空容器内ダスト採取について 述べる.これはメンブレンフィルタを設置したホルダーを 容器内に持ち込み、フィルタの背面を真空ポンプで排気し ながらメンブレンフィルタ上へのダスト吸着を促す方法で ある.日本でも核融合科学研究所の大型へリカル装置 (LHD)[12],日本原子力研究機構のJT-60U[13],九州大 学のTRIAM-1M[14]においてこの手法による採取が実施 された.その一例を図1,2に示す.TRIAM-1Mでのダス



図1 TRIAM-1M で大気解放後に採取されたダストの SEM 像. (a)球形状,(b)フレーク形状[14].



図2 LHDで大気開放後に採取されたダストのSEM像.(a)球形 状の炭素ダスト,(b)フレーク形状の金属ダスト.

ト組成は多くの場合リミターまたはダイバータに起因した モリブデンであり、一部のダストは真空容器に起因したス テンレス材であった. 走査型電子顕微鏡 (SEM) による表 面分析の結果から,採取された 90 %のダストは1-5ミクロ ンで、10ミクロン以上は図1(a)に示すような球形状、10 ミクロン以下は図1(b)に示すフレーク形状であった.一 方, LHD のプラズマ対向壁は第一壁にステンレス材, ダイ バータ板に黒鉛が用いられているため,これら2種類の組 成によるダストが図2のように検出される.(a)は炭素ダ ストで球形であり、(b)は金属ダスト(主な元素は鉄)でフ レーク形状である。2005年以降に実施した最近の採取ダス トの結果からは、炭素ダストは単体の球形、もしくは球が 複数重合している形態をしており、金属系ダストでは異形 状をしていることが報告された.また粒径が1µm以下で は炭素が支配的であり、1µm以上では金属が支配的であっ た. これらダストの表面分析はこれまで主に SEM が用い られていたが、TEM を併用することによってナノオー ダーのダスト分析を可能とした.その結果,これまで実機 で採取され分析されたダスト径として、例えば JT-60U で 100 nm-40 µm, NSTX で 200 nm-50 µm と報告されてい るが、LHDでは8 nm-10 μmと微小なダストが観測されて おり、その個数も多いことが測定されている.将来の炉内 トリチウム蓄積量の評価を考えた際、このような微小ダス ト量の評価も重要になる可能性もある. それぞれ位置依存 性を比較するために複数箇所で採取し、それらの採取面積 を一定として行われた.たとえば、LHDの平均ダスト数密 度は 40.5 mg/m² であり, JT-60U では 37.4 mg/m²と報告さ れている. また, これらを対向壁表面積上に平均してダス トが存在した場合、トーラス全体で推測されるダスト量は それぞれ LHD の表面積を 400 m² とした場合 16.2 g, JT-60 Uで200m²とした場合7.5gと見積もられている.ただし,

実際には位置依存性があることがよく知られている.図3 はJT-60Uで採取された単位面積あたりに採取されたダス ト質量を示しており,それぞれプラズマ対向部,リモート エリア部,およびポート部とに分け,さらにポロイダル依 存性を明らかにするため上部,赤道面部,下部とに分けて いる.閉ダイバータ構造を持つトカマク装置では,直接プ ラズマが曝露しないリモートエリア部へのダスト堆積が顕 著であり,これがITERで議論されているように従来の壁 コンディショニングによるトリチウム除去をより難しくし ている一因である.これに対して,開ダイバータ構造であ るLHDではポロイダル依存性,位置依存性ともに少ない ことが図4よりわかる.2005年以降の採取でもこの傾向は 変わらず,JT-60Uのバッフル板下で採取されたような, ダストが蓄積しやすい場所はこれまで見つかっていない.

ダストの発生メカニズムの可能性としては、主放電、グローなどのコンディショニング放電等による物理的・化学的スパッタリング、ブリスターの破裂片、ディスラプション現象、ELM 現象、アーキングなどの溶融片などが考えられている.これらの研究はさまざまな模擬試験装置で行われており[15など]、気相反応を経て生成されたと考えられる数十 nm-1 µm 球状ダストやそれらが重合したタイプの



図 3 JT-60U において単位面積あたりに採取されたダスト[13].



図4 LHDにおいて単位面積あたりに採取されたダスト質量[12].

ダストの生成は炭素材等を用いて実施され再現性も良い.

しかし,対向材に堆積したダストがどのようなもので あったかを分析することは容易であるが,実は発生そのも のをきちんと計測できた例は時間スケールが限られている こともあり大変少ない.ここで注意したいのは,比較的観 測例の多い,近い将来ダストになりそうだと想像される堆 積層の一部にある(剥がれてはいないが)剥離しそうな片 の観測と,剥離していくダスト現象とでは異なる時刻の分 析・計測であるこということである.

3.3 ダストの実時間計測

ITERでは、プラズマ実験期間中にいかに正確な蓄積量 を実時間で測定するかが課題となっている。ダスト関連の 実時間計測法としては、YAGレーザーによるミー/レイ リー散乱測定法と高速カメラによる2次元像計測が挙げら れる。DIII-Dにおける散乱光によるダスト計測は、トムソ ン散乱計測用のYAGレーザを利用しており、ある時刻に 一つの空間チャンネルのみでレイリー散乱信号のカウント 値が上昇した場合、ダストによる信号変化とみなされる。 この計測の特徴はカメラ計測に比べるとダスト粒子径に対 する感度がよく直径50 nm以上のダストが検出可能であ り、かつ場所の特定が実時間でできることである。

高速カメラによる移動ダストの計測では、時間分解能が ms オーダーの可視もしくは赤外領域の高速カメラが使用 されるようになったことから、ダスト粒子の移動を比較的 容易に観測できるようになった.これまで可視カメラによる 計測では TEXTOR, NSTX, LHD, JT-60U, Tore Spura, TRIAM-1M 等で行われている.LHD では 3-5 µm 領域の 赤外線カメラによる計測も行われており、その観測例を図 5に示す.それぞれ円内にある点がダストであり、紙面上 (a)から(b)へ移動している.Extrap T2 RPF 装置では 1.04 ミクロン領域のフィルターを用いての計測が行われた[6].



図5 LHD で高速赤外線カメラを用いて観測されたダスト.



図 6 (a)NSTX におけるカメラ2台による観測視野,および(b)解析されたダストの3次元軌跡.線はダストの軌跡.◆,■,Xは外側ストライクポイントより外にあるダスト粒子,▲,●は外側トライクポイントより内側にあるダスト粒子を示しており,矢印は動きの方向を示す[16].

特に,NSTXでは2台のカメラによる同時計測が行わ れ,移動方向の3次元計測情報を得ることに成功してお り,その一例を図6に示す[16].ダストの速度はNSTXで 10-200 m/s,JT-60Uで最大500 m/s,LHDでは数十 m/s と報告している.これらを大別するとダイバータ部と周辺 プラズマ領域での観測結果となる.一般的に1台のカメラ 計測であった場合,ダイバータ部ではダストの発生源の一 つと考えられるターゲット板の位置やXポイントなど基準 となる位置の確認が比較的容易であるのに対し,周辺プラ ズマ領域では視線が長くなる傾向にあり,速度の誤差が大 きくなる.

ダストが存在する位置の同定手段の一つとして,筆者ら は LHD の赤外線カメラ計測においてトーラス内側に存在 するダスト粒子の一部でステンレス第一壁への反射光が観 測可能であることが明らかとなったことから,ダスト自身 と反射光の位置関係から位置情報を得る手法を確立した. この方法では一台のカメラで 3 次元情報を得ることが可能 である[17].

カメラにより観測される1空間チャンネルは一般的にミ クロンオーダーのダスト径よりも十分大きいため、カメラ によってダストの粒径を求めることは大変難しく、元素も 判別できない.しかし2次元像として観測していることか ら、比較的速度の遅いダストに関しては複数の観測時間フ レームにわたり移動方向および加速される状況が観測で き、特定のダストのダイナミクス解析に適している.

損耗等により自然発生した組成の区別が難しいダストの 観測だけではなく,既知の元素および直径のダストを準備 し挿入する実験を行うことで自然発生したダストとの比較 検討を行う実験も進められている.DIII-D では炭素ホル ダーへ炭素粉末を入れ,それを Divertor Materials Evaluation System (DiMES) [18] と呼ばれている駆動装置を用い てダイバータ位置まで挿入し、カメラによるダストの軌跡



図7 DIII-D で行われた, DiMOS による炭素ダストの導入実
験.B は磁力線の方向を示す[19].

解析および炭素不純物計測によるCIII発光強度の変化を計 測しており、その結果を図7に示す[19].ここでは、図の 中心部より左上方向へ導入ダストに伴う発光が観測され、 これが磁力線の方向へ移動していることがわかる.LHD でもステンレスホルダを用いて既知の粒径10μmの炭素粉 末をダイバータ位置から挿入する実験に成功し、一様では なく限られた一方向へのみ導入される様子が観測されてお り、詳細について解析を行っている.これら既知のパラ メータによるダスト導入実験は、理論モデルとの比較を行 う際にも大変重要となるため、引き続き TEXTOR でのリ ミターによる導入を含む複数の装置での実施が予定されて いる.

ダストが存在する領域は、プラズマ周辺部の閉じた磁気 面から開いた磁力線の SOL 領域もしくはエルゴディック 層を超えて対向壁に至るまでの広い範囲が考えられる.こ れらダストの加速メカニズムに関して、磁場の影響、ラー モア運動, ELM・ディスラプション現象による熱・粒子束 変化による影響やアブレーションによる昇華など様々な要 因が可能性として考えられている.実機では,特定のダス トがどのような力を受けたかを解析しているところで,一 般論として述べる状況ではない.例えば,LHDでは反射光 を用いた3次元解析により,実空間におけるダストの速度 ベクトルとその場所での磁場の向きとを比較検討すること ができるようになり,現在周辺プラズマ部で移動するダス トの解析を進めている状況である.今後ダイナミクスの解 析のためには,それぞれの計測法がカバー可能な移動メカ ニズムに関して,より詳細な議論が必要であると考えてい る.

これらの実験は、プラズマ模擬試験装置において様々な パラメータで行われており、特にプロセスプラズマでは特 定のダストに対する制御も既に行われている.

3.4 モデリング

ダストの帯電は、主にプラズマ粒子束による効果の方が 強いとされ、またイオン束と電子束は等しくないため、通 常、負に帯電すると考えられている。ダストに寄与する力 として次の6つのものが考えられている[20];1)静電 力、2)磁場、3)重力、4)ロケット推進力、5)ローレン ツ力、6)プラズマとの摩擦力.

これらの力に対し、ダイバータ板近傍で幅*l*=1 cm のプ ラズマによって加速されたダストを考えると式(1)で示す 静電力と、式(2)で示すプラズマとの粘性力とに絞ること ができる.

$$F = qE \tag{1}$$

$$F_{\rm fric} = \zeta_{\rm F} \pi r_{\rm d}^2 m_{\rm i} n v_{\rm i} \left(v_{\rm p} - v_{\rm d} \right) \tag{2}$$

ここで、 m_i はイオン質量、nは電子密度、 $v_i = (T/m_i)^{1/2}$ 、 v_p は流体速度で、 ζ_F は任意の係数であり経験的に10を用いる. 電子温度とイオン温度がほぼ等しいT = 10 eVのプラズマに対し、直径 $r_d = 1 \mu m$ の炭素ダスト(密度 $\rho_d = 2 \text{ g/cm}^3$)を仮定すると、 n_{sh} をシース端での電子密度としたとき、ダストの速度 v_d は式(3)から与えられ、

$$v_{\rm d} = v_{\rm i} \left(\frac{\xi_{\rm F} m_{\rm i} n_{\rm sh} l}{\rho_{\rm d} r_{\rm d}}\right)^{1/2} \tag{3}$$

 v_d は 10-100 m/sのオーダーとなる. 実機で観測されたダ ストに対して、このモデリングによる値は比較としてよく 用いられており、実験結果もこのオーダーで観測されてい ることが多い.

DIII-D などトカマク装置では、ダストが対向材の表面か ら放出された後、その運動、対向材との反射・吸着に関す るモデルして DUSTT と呼ばれるコードが既に開発されて おり、周辺プラズマのモデリングと合わせた議論が進めら れている[21].また、モデリングの分野で先行している議 論としてダスト温度評価がある。例えば、M. Rosenberg らはダストの昇華による粒子径変化をダストの寿命のパラ メータとして用いており,プラズマからの輻射による加熱 機構が考慮されている[22].実験データからはこれに対し て十分議論できるデータをまだ提示できておらず,相対強 度による評価も含めて議論が続けられている.

3.5 まとめ

プラズマ・壁相互作用の柱の一つである損耗・堆積過程 に大きく寄与するダストの生成,移動,堆積メカニズムに 関する研究は,ITERという目先の大きな課題を前に大き く進展しつつある.工学的観点からは,将来の核融合炉に 向けてさらなる発生量,ガス蓄積量等の定量化と,堆積し た場所,ダストの構造に合わせた除去方法の最適化が求め られている.

謝辞

この記事を書くにあたり有益なデータ,コメントを提供 いただきました九州大学の白谷正冶教授,切通聡さん,岩 下伸也さん,核融合科学研究所の相良明男教授,冨田幸博 准教授,日本原子力研究機構の朝倉伸幸博士に感謝いたし ます.また,ここで紹介した研究の一部は科学研究費補助 金(特定領域研究)「核融合炉のトリチウム蓄積・排出評価 のための理論およびシミュレーションコードの開発」 19055005の支援により遂行いたしました.

参 考 文 献

- [1] O. Ishikara et al., J. Phys. D : Appl. Phys. 40, R121 (2007).
- [2] 菅野暁, 仁科雄一郎他:日本物理学会誌 44,225 (1989).
- [3] I. Ali Lhan et al., J. Nucl. Mater. 74, 132 (1978).
- [4] K. Narihara et al., Nucl. Fusion 37, 1177 (1997).
- [5] J. Winter *et al.*, Plasma Phys. Control. Fusion. 46, B583 (2004).
- [6] M. Rubel et al., Nucl. Fusion 41, 1087 (2001).
- [7] P.J. Sharpe et al., Fusion Eng. Des. 63, 153 (2002).
- [8] G. Federici et al., Nucl. Fusion 41, 1967 (2001).
- [9] C.H. Skinner et al., Phys. Scr. T 124, 18 (2006).
- [10] A. Sagara et al., J. Nucl. Mater. 313-316, 1 (2003).
- [11] Y. Goto et al., J. Nucl. Mater. 329-333, 840 (2004).
- [12] J.P. Sharpe, A.Sagara *et al.*, J. Nucl. Mater. **313-316**, 455 (2003).
- [13] J.P. Sharpe, K.Masaki *et al.*, J. Nucl. Mater. **337-339**, 1000 (2005).
- [14] K. Sasaki et al., J. Nucl. Mater. 363-365, 238 (2007).
- [15] C. Arnas et al., J. Nucl. Mater. 337-339, 69 (2005).
- [16] A.L. Roquemore et al., J. Nucl. Mater. 363-365, 222 (2007).
- [17] N. Ashikawa *et al.*, submitted to J. Nucl. Mater.
- [18] C.P.C. Wong et al., J. Nucl. Mater. 258-263, 433 (1998).
- [19] D. Rudakov et al., J. Nucl. Mater. 363-365, 227 (2007).
- [20] S.I. Krasheninnikov, Y. Tomita *et al.*, Phys. Plasmas 11, 3141 (2004).
- [21] R. Smirnov *et al.*, Plasma Phys. Control. Fusion 49, 347 (2007).
- [22] M. Rosenberg *et al.*, J. Phys. D. Appl. Phys. 41, 015202 (2008).